

?????????? ???????? ????, ?????????? ????????? ? ??????  
????????????? ????????? ? ??????????????????. ????????? 60-?? ?????? XX ?. ?????? ????????? ? ????????? ??????,  
????????????? ?????????????????????? ?????????? ? ??????????, ?????????????????? ?? ??. ??. ??. ??? ?????????? ?????? ??  
????????? ? ?????????? ??. ??. ??. ??? ??? ?? ?????????? ?????????? ?????????? ?????????? ?????????? ?????????? ??????  
????? ?????????????? ?????????? ?? ?????? (????????????????? ??????????), ?????????? ?????????? ??????????  
????????, ?????????? ?? ?? ?????? ??? ?????????? ?????????????????? ?????????? ??? ?????????????? ?????? ??  
????????????????? ?????????? ?????????? ?????????????????? ?????????? ??. ??. ??. ?????????? ?? ?? ?? ??? ?????? ? ?????? ?? ??  
????? ?????????????? ?????????, ??? ? ?? ?? ?????????? ?????????????? ?????????????? ??? ?????? ? ?????????????, ??????????  
????????????? ?????? ? ?????????? ?????????? ??????????????. ??. ??. ??. ?? ?????????????? ?????????????? ?????????? ?????? ??  
????????????? ? ?????? ?????????? ? ?????????? (?????????????, ???). ?????????? ?? ??? ?????? ?? ?????????????????? ?  
????????????????? ?????????? ?????????????????? ? ??????, ?????????????? ??????, ?????????????? ? ????. ? ?????? ?????  
????????? ??. ??. ??. ??? ??? ? ?????????? ?????????????? ?????? ? ?????? ?????????? ?????? ?????????????? ?? ?????????  
????? ?? ?????????????? ?????????????? ?????? ?????????? ??. ??. ??. ?? 80-?? ?????? ?????????????? ??? ?????? ??  
????????????????? Belgrade-USC ?????????? ?????????? ?????? ?? ?????? ?????????? ? ??????????.

?????????????: A. Bekey, R. Tomovi?, I. Zeljkovi?, „Control architecture of the Belgrade/USC hand", ?: S. T. Venkataraman, T. Iberall (??.), *Dextrous Robot Hands*, New York 1990.

?????? ?????????????

\*?????? ?? ?????????? ? 2. ?????? | ?????? ??????? ?????????????????? (2011)